



Διάλεξη 17: Ο Αλγόριθμος Ταξινόμησης HeapSort

Στην ενότητα αυτή θα μελετηθούν τα εξής επιμέρους θέματα:

- Η διαδικασία PercolateDown, Δημιουργία Σωρού
- Ο Αλγόριθμος Ταξινόμησης HeapSort
- Υλοποίηση, Παραδείγματα
- Παραλλαγές Σωρών

Διαδικασία Καθόδου PercolateDown

- Έστω ένας πίνακας $A[1..n]$ και μια τιμή i , θα ορίσουμε διαδικασία $\text{PercolateDown}(i)$, η οποία μετακινεί το στοιχείο $A[i]$ μέσα στον σωρό προς τα κάτω όσο χρειάζεται.
- Έστω ότι $A[i] = k$.
- Θεωρούμε πως η i είναι άδεια θέση.
- Αν η άδεια θέση έχει παιδί που περιέχει στοιχείο μικρότερο του k και x είναι το μικρότερο τέτοιο παιδί, τότε μετακινούμε το στοιχείο του x στην κενή θέση και μετακινούμε την κενή θέση στο x .
- Επαναλαμβάνουμε την ίδια διαδικασία μέχρι τη στιγμή που η κενή θέση δεν έχει παιδιά με στοιχεία μικρότερα του k . Τότε αποθηκεύουμε το k στην θέση αυτή.
- Ο χρόνος εκτέλεσης είναι ανάλογος του ύψους του κόμβου που αντιστοιχεί στη θέση i του σωρού. Δηλαδή, στη χειρίστη περίπτωση, όπου $i=n$, $O(\lg n)$.

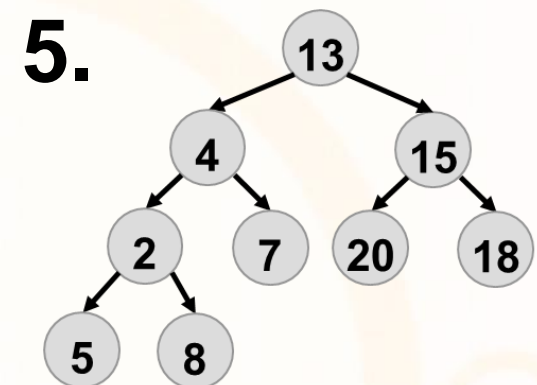
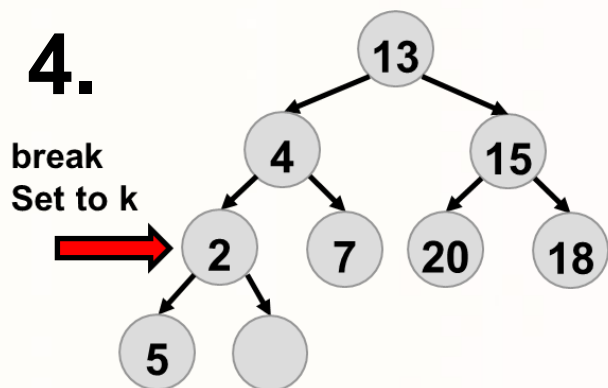
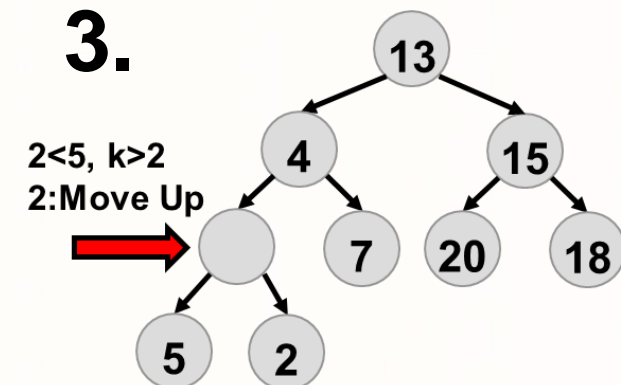
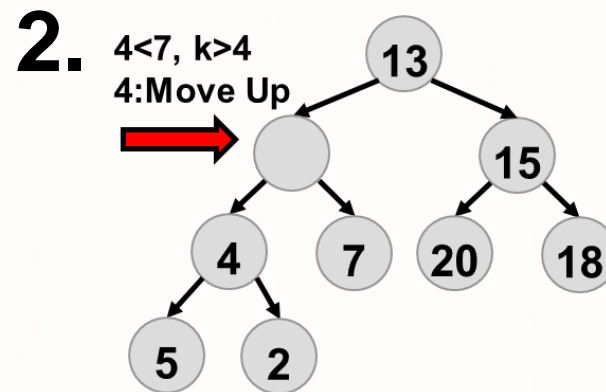
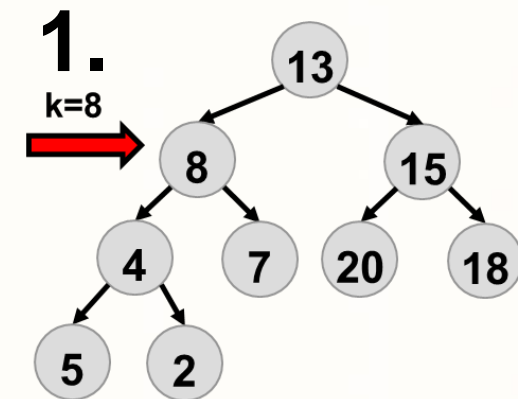
Διαδικασία Καθόδου PercolateDown (συν.)

- Μη αναδρομική διαδικασία PercolateDown

```
public static void PercolateDown(int A[], int n, int i) {  
    int k = A[i];  
    int j;  
  
    while (2 * i <= n) {  
        // Find min child  
        j = 2 * i;  
        if (j < n && A[j + 1] < A[j])  
            j++;  
        // Move object A[i] down if it violates the min-heap  
        if (k > A[j]) {  
            A[i] = A[j];  
            i = j;  
        }  
        else break; // No reason to move down anymore  
    }  
    A[i] = k;  
}
```

Παράδειγμα Εκτέλεσης PercolateDown

- `int A[]={-1 , 13, 8, 15, 4, 7, 20, 18, 5, 2};`
- `i=2, n=9, PercolateDown(A, 9, 2);` → `k=8`
- Αν φανταστούμε τον πίνακα σαν δυαδικό δέντρο... (προσοχή: ο πίνακας δεν είναι heap... ακόμη!)



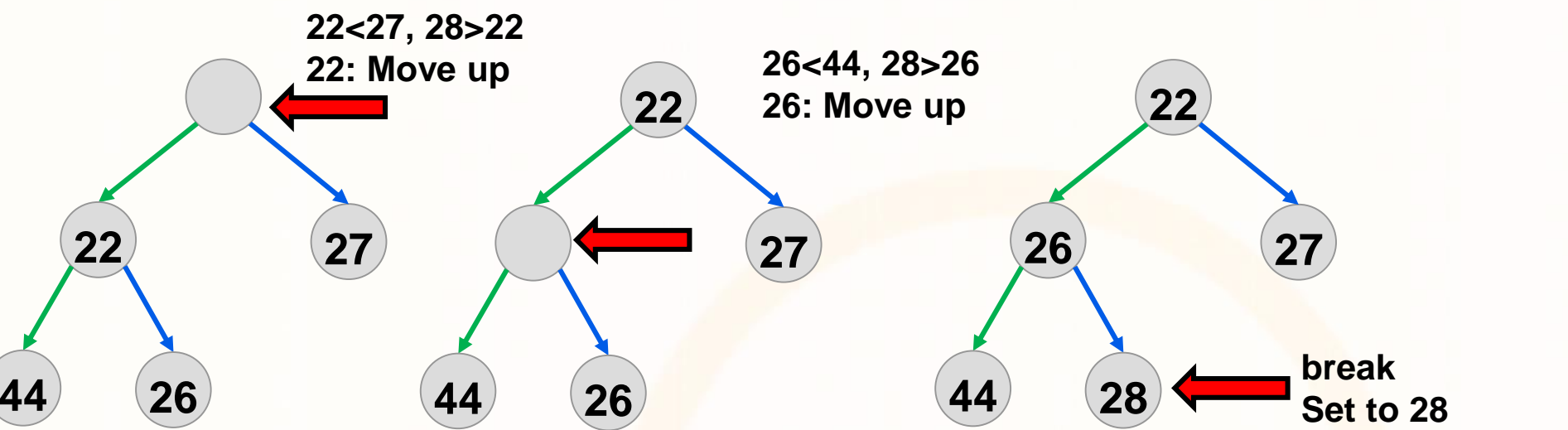
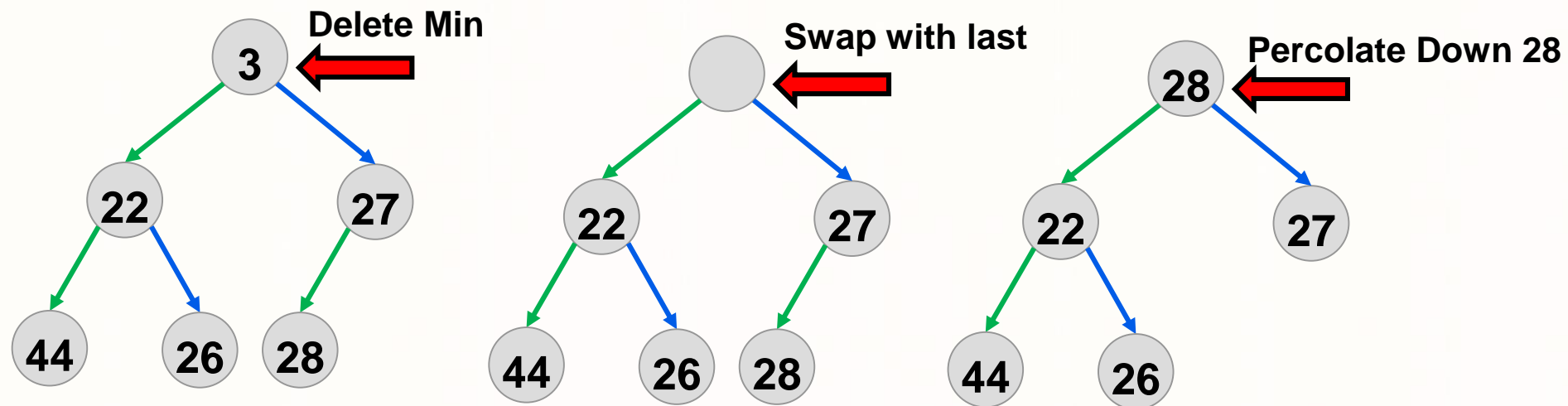
Διαδικασία DeleteMin (2) σε σωρό

- Αφαιρούμε το στοιχείο της ρίζας (είναι το μικρότερο κλειδί του σωρού).
- Μεταφέρουμε το τελευταίο κλειδί στη ρίζα, και εφαρμόζουμε τη διαδικασία PercolateDown(A, n, 1):

```
public static int deleteMin(Heap h) {  
    int min = 0;  
    int swap = 0;  
    if (!h.isEmpty()) {  
        min = h.contents[1];  
        // swap(contents[1], contents[size])  
        swap = h.contents[1];  
        h.contents[1] = h.contents[h.size];  
        h.contents[h.size] = swap;  
        h.size--;  
        PercolateDown(h.contents, h.size, 1);  
    }  
    return min;  
}
```

- Χρόνος Εκτέλεσης: $O(h) = O(\log n)$

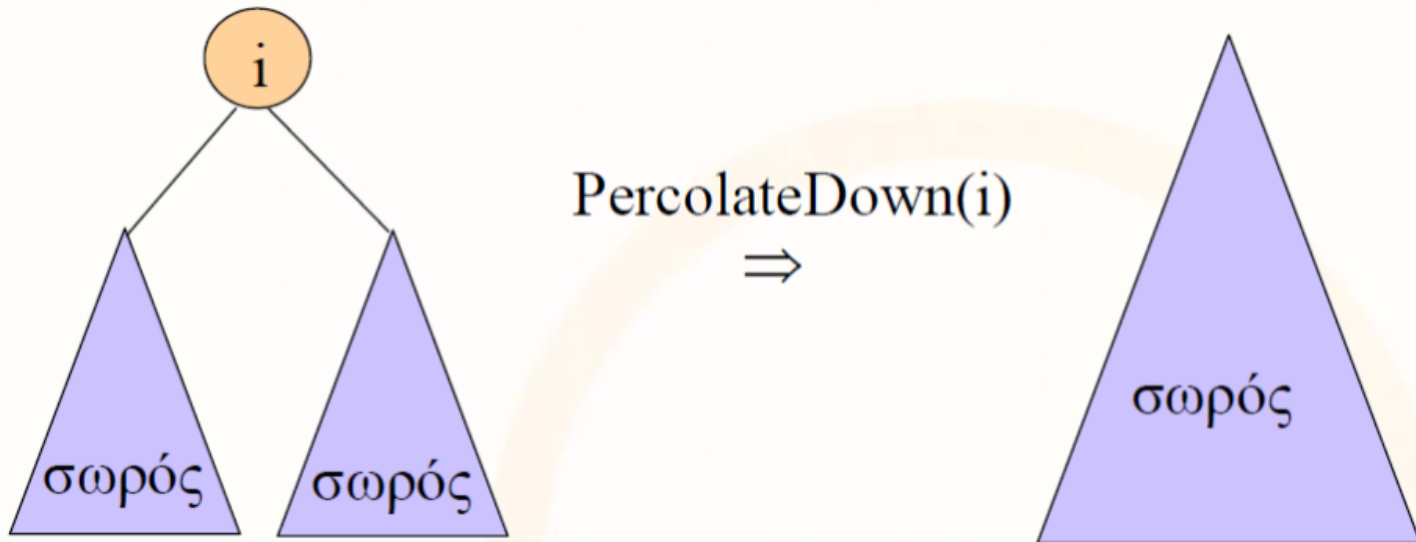
Παράδειγμα DeleteMin(2)



0	1	2	3	4	5	6
0	22	26	27	44	28	...

Από πίνακες σε σωρούς

- Έστω πίνακας $A[1..n]$.
- Μπορούμε να θεωρήσουμε τον πίνακα ως ένα πλήρες δυαδικό δένδρο με n κόμβους.
- Αν για μια τιμή i το αριστερό και το δεξί υπόδενδρο του i ικανοποιούν τις ιδιότητες ενός σωρού, τότε, αν καλέσουμε τη διαδικασία $\text{PercolateDown}(A, n, i)$ θα έχουμε σαν αποτέλεσμα το υπόδενδρο που ριζώνει στη θέση i να ικανοποιεί τις ιδιότητες ενός σωρού.



Κτίσιμο σωρού από ένα πίνακα

- Μπορούμε να μετατρέψουμε ένα πίνακα $A[1..n]$ σε ένα σωρό με διαδοχική εφαρμογή της διαδικασίας `PercolateDown()` από κάτω προς τα πάνω.
- **Παρατήρηση:** οι θέσεις $> n/2$ αντιστοιχούν σε φύλλα.

```
public static void BuildHeap(int A[], int n) {  
    for (int i = n / 2; i > 0; i--)  
        PercolateDown(A, n, i);  
}
```

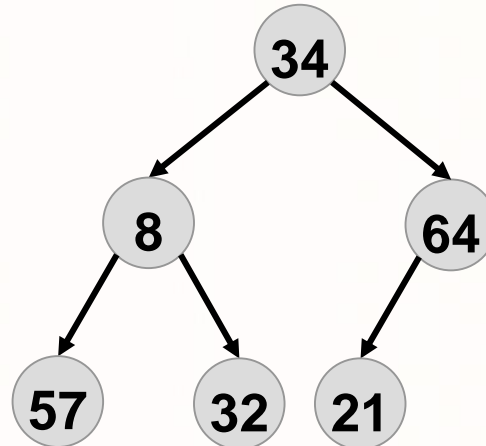
- **Ορθότητα (αποδεικνύεται με τη μέθοδο της επαγωγής):** μετά από την εφαρμογή της διαδικασίας `PercolateDown(A,n,i)`, τα υπόδενδρα που ριζώνουν στις θέσεις i, \dots, n , ικανοποιούν τις ιδιότητες σωρού.
- **Ανάλυση του Χρόνου Εκτέλεσης:** Ο ολικός χρόνος εκτέλεσης είναι ανάλογος του αθροίσματος των υψών όλων των εσωτερικών κόμβων, το οποίο είναι $O(n)$.

Τι κάνει ο πιο κάτω αλγόριθμος;

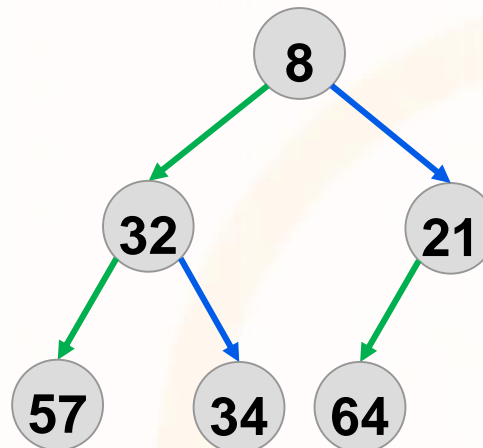
```
public static void mystery(int A[], int n) {  
    BuildHeap(A, n);  
    int swap;  
    for (int i = n; i > 1; i--) {  
        // swap (A[1], A[i]);  
        swap = A[1];  
        A[1] = A[i];  
        A[i] = swap;  
        PercolateDown(A, i - 1, 1);  
    }  
}
```

Παράδειγμα Εκτέλεσης Διαδικασίας *mystery*

- Είσοδος, $A = \{ -(6)-, 34, 8, 64, 57, 32, 21 \}$

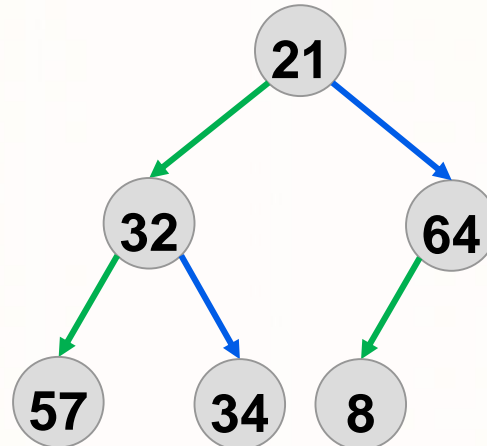


- Μετά την εκτέλεση της γραμμής `BuildHeap`

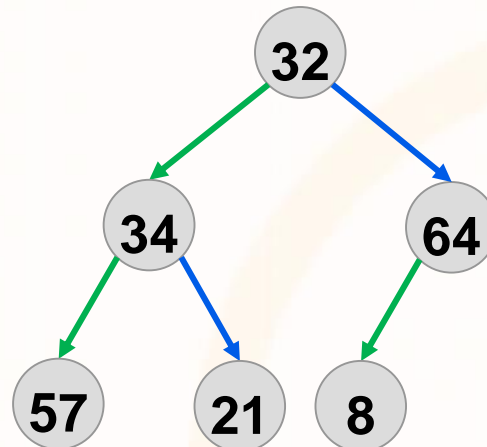


Παράδειγμα Εκτέλεσης Διαδικασίας *mystery*

- Μετά από την πρώτη επανάληψη του for

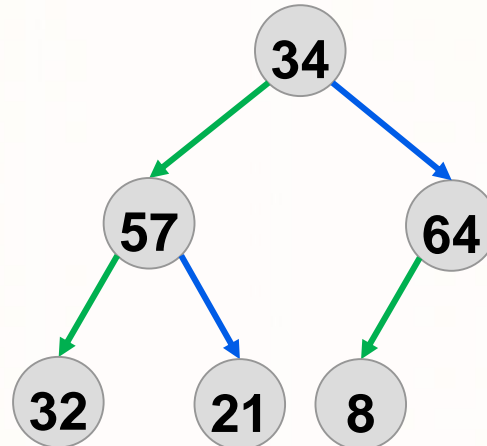


- Μετά από την δεύτερη επανάληψη του for

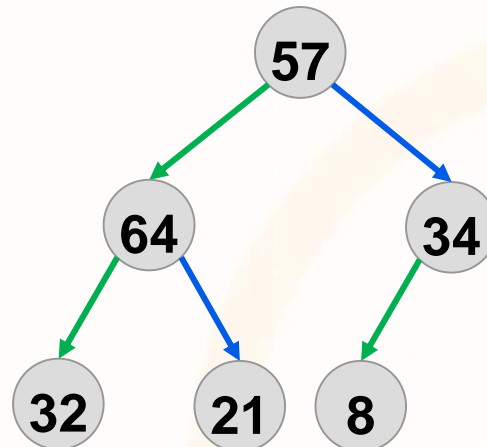


Παράδειγμα Εκτέλεσης Διαδικασίας *mystery*

- Μετά από την τρίτη επανάληψη του for

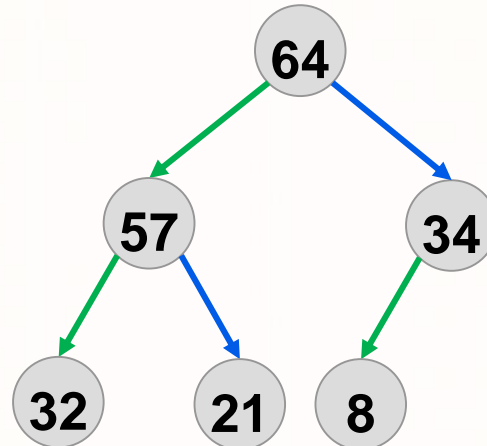


- Μετά από την τέταρτη επανάληψη του for



Παράδειγμα Εκτέλεσης Διαδικασίας *mystery*

- Μετά από την πέμπτη επανάληψη του `for`



- Σε επίπεδο πίνακα



Ο αλγόριθμος ταξινόμησης HeapSort

- Η διαδικασία `mystery` ταξινομεί ένα πίνακα σε φθίνουσα σειρά.
- Αρχικά δημιουργεί ένα σωρό σε χρόνο $O(n)$.
- Στη συνέχεια επαναλαμβάνει το εξής: αφαιρεί το μικρότερο στοιχείο (της ρίζας του σωρού) και το μετακινεί στο τέλος (εκτελεί την `PercolateDown`). Κάθε εκτέλεση της `PercolateDown` χρειάζεται χρόνο της τάξης $O(\log n)$.
- Ολικός Χρόνος Εκτέλεσης: $O(n \cdot \log n)$
- **Ο αλγόριθμος ονομάζεται Heapsort**
- Μπορούμε εύκολα να αλλάξουμε τον κώδικα ώστε να επιστρέφεται η λίστα σε αύξουσα σειρά.

Άλλες διαδικασίες σε σωρούς

- Παρόλο που εύρεση του ελάχιστου κλειδιού σε ένα σωρό μπορεί να πραγματοποιηθεί σε σταθερό χρόνο, η εύρεση τυχαίου στοιχείου στη χειρότερη περίπτωση επιβάλλει διερεύνηση ολόκληρης της δομής (δηλαδή, είναι της τάξης $O(n)$).
- Αν όμως γνωρίζουμε τη θέση στοιχείων με κάποιο άλλο τρόπο, διαδικασίες σε σωρούς πραγματοποιούνται εύκολα, π.χ. οι πιο κάτω εκτελούνται σε χρόνο λογαριθμικό.
- $Increase_Key(P, \Delta)$, αυξάνει την προτεραιότητα του κλειδιού P , κατά Δ . Χρησιμοποιείται από χειριστές λειτουργικών συστημάτων για αύξηση της προτεραιότητας σημαντικών διεργασιών. Η συμμετρική διαδικασία $Decrease_Key(P, \Delta)$ συχνά εκτελείται αυτόματα σε λειτουργικά συστήματα σε περίπτωση που κάποια δουλειά χρησιμοποιεί υπερβολικά μεγάλη ποσότητα χρόνου του CPU.
- $Remove(I)$, αφαιρεί τον κόμβο της θέσης I (χρήσιμη σε περίπτωση τερματισμού διαδικασίας).

Συγχώνευση Σωρών (Merge Heap)

- Υποθέστε την ύπαρξη των δυαδικών σωρών h_1 και h_2 . Πως μπορούν να **συγχωνευτούν** σε ένα καινούριο σωρό h ;
- **Προσπάθεια Α:** Πρόσθεσε όλα τα στοιχεία του σωρού h_1 στον h_2 .
Χρόνος Εκτέλεσης;
- **Προσπάθεια Β:** Βρες τον πιο μικρό από τους δύο σωρούς (έστω h_2) και πρόσθεσε όλα τα στοιχεία του σωρού h_2 στον h_1 .
Χρόνος Εκτέλεσης;
- **Προσπάθεια Γ:** Συνένωσε τους δύο σωρούς (δηλ., δημιούργησε ένα καινούριο πίνακα και αποθήκευσε τα στοιχεία του σωρού h_1 πρώτα και μετά τα στοιχεία του σωρού h_2) και μετά τρέξε τη διαδικασία BuildHeap.
Χρόνος Εκτέλεσης;

Προσπάθεια Δ: Leftist Heaps

- Ιδέα: Η συντήρηση της σωρού να γίνεται σε ένα μικρό μέρος της σωρού
 - Τα περισσότερα στοιχεία βρίσκονται στα **αριστερά**
 - Η διαδικασία της συγχώνευσης γίνεται στα **δεξιά**
- Πως το επιτυγχάνουμε;
- Ορισμός **Null Path Length**
Null Path Length (npl) κάποιου κόμβου u : ο αριθμός των κόμβων μεταξύ του u και μίας κενής αναφοράς (null) σε κάποιο από τα υποδέντρα του
- Εναλλακτικός ορισμός: Ελάχιστη απόσταση ενός κόμβου από κάποιο απόγονο που έχει 0 ή 1 παιδιά

Ιδιότητες Leftist Heap

- **Ιδιότητα Σειράς (Σωρού)**

- Η τιμή κάποιου κόμβου είναι μικρότερη από αυτή των παιδιών του
- Αποτέλεσμα: ο μικρότερος κόμβος είναι η ρίζα

- **Ιδιότητα Leftist**

- Για κάθε κόμβο u $nl(u.left) \geq nl(u.right)$
- Αποτέλεσμα: για κάθε κόμβο το αριστερό του υποδέντρο είναι τουλάχιστον τόσο βαρύ όσο το δεξί του υποδέντρο

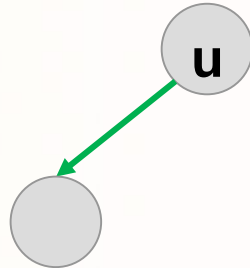
Υπολογισμός Null Path Length (npl)

- $npl(\text{null}) = -1$ **NULL**

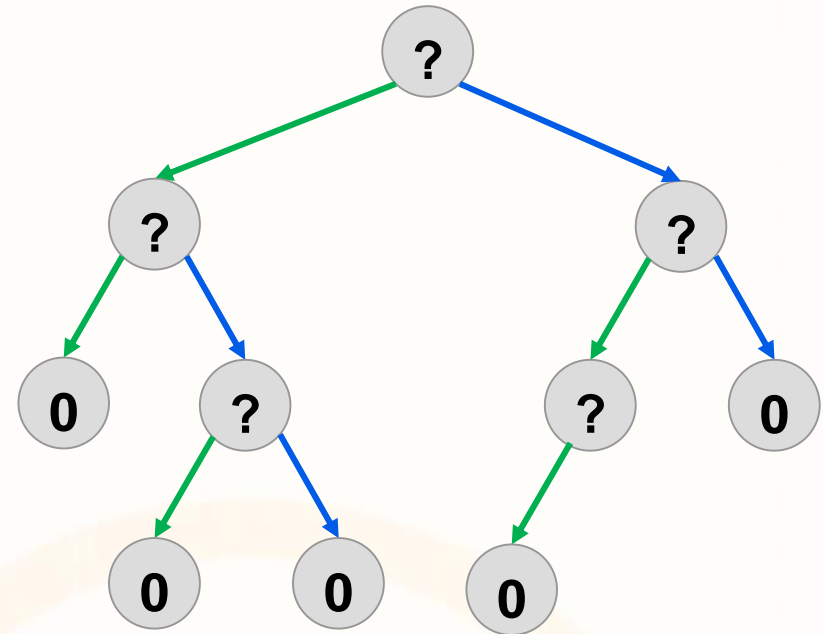
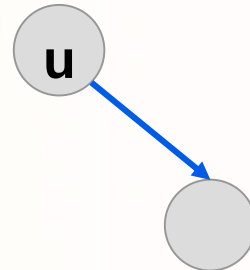
- $npl(u) = ?$



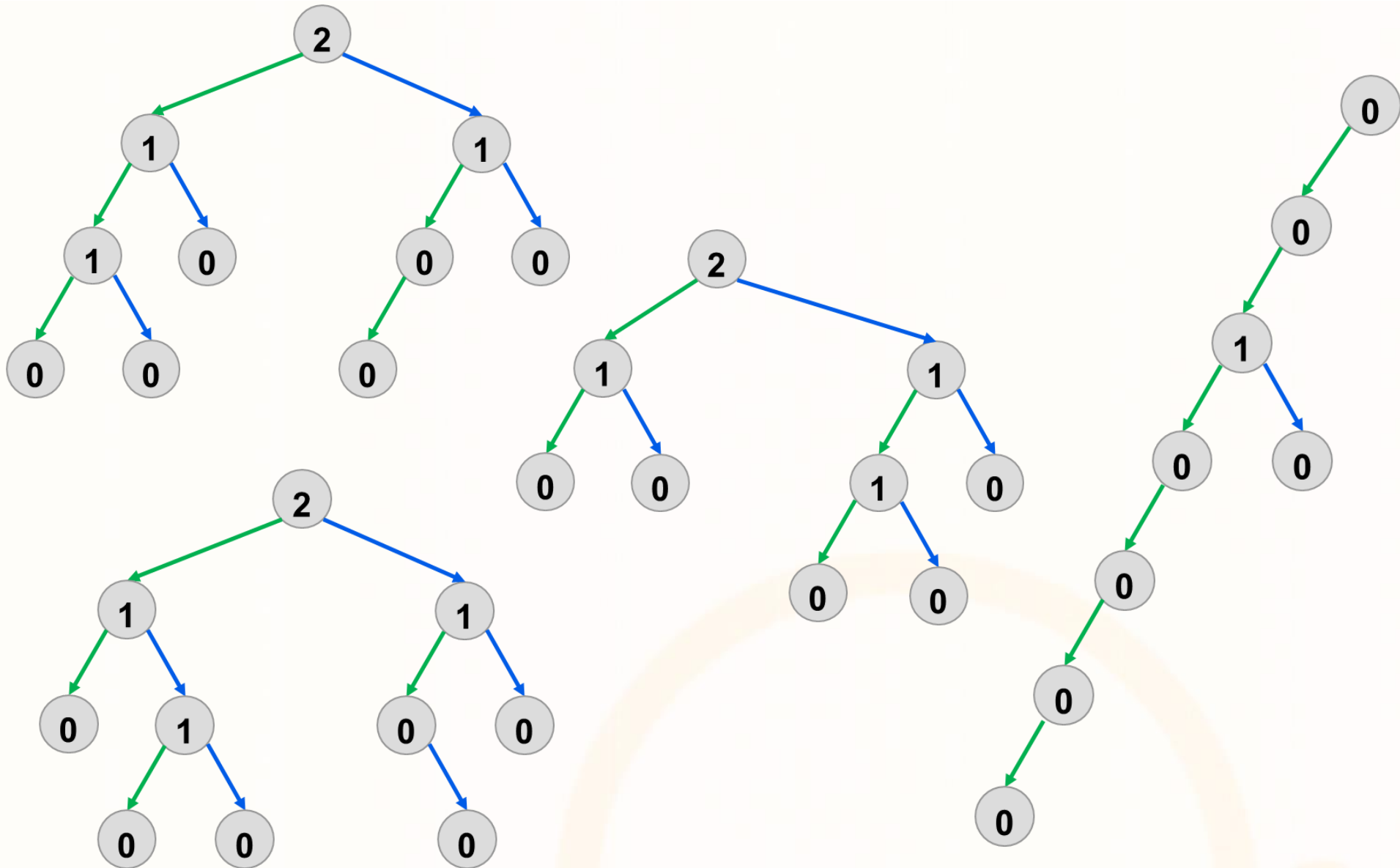
- $npl(u) = ?$



- $npl(u) = ?$



Είναι τα πιο κάτω δέντρα Leftist;



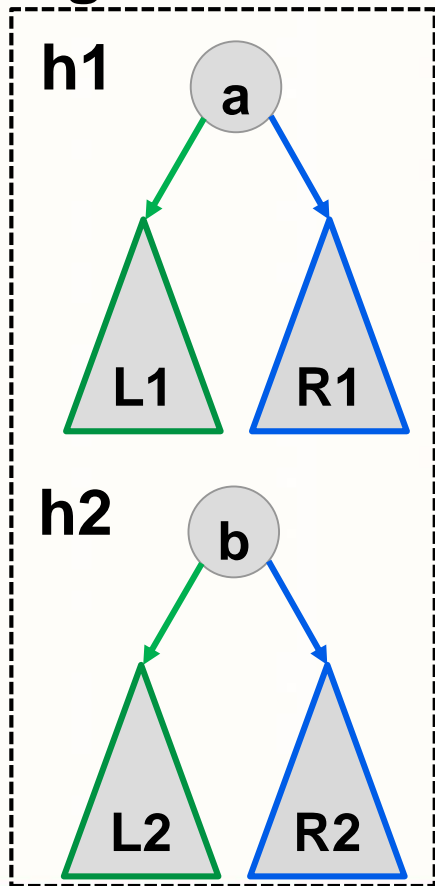
Γιατί χρειαζόμαστε την ιδιότητα Leftist

- Επειδή εγγυάται τα ακόλουθα:
 - Το δεξί μονοπάτι είναι «κοντό» σε σχέση με τον αριθμό των κόμβων στο δέντρο
 - Ένας σωρός leftist με N κόμβους έχει δεξί μονοπάτι με το πολύ $\log(N+1)$ κόμβους
- Αποτέλεσμα: κάνε τις αλλαγές στο δεξί «κοντό» υποδέντρο
- Πως θα εκτελεστεί η Συγχώνευση δύο σωρών $h1$ και $h2$;
- Βασική Ιδεά:
 - Το πιο μικρό στοιχείο από $h1$ και $h2$ πρέπει να είναι η καινούρια ρίζα (έστω του $h1$)
 - Το αριστερό υποδέντρο του $h1$ παραμένει αριστερά
 - Αναδρομικά συγχώνευσε το δεξί υποδέντρο με το $h2$

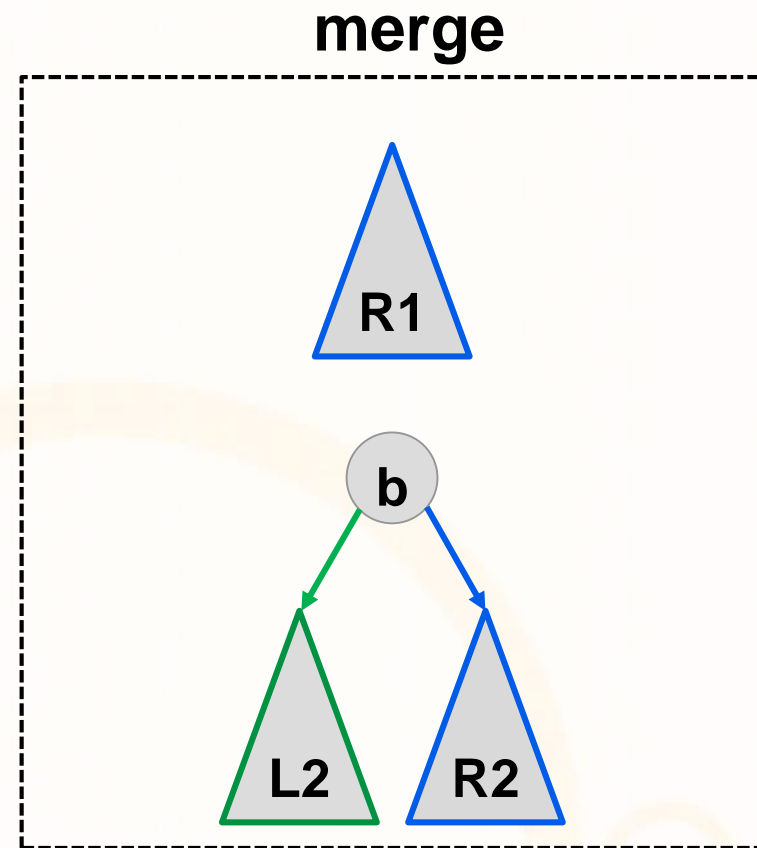
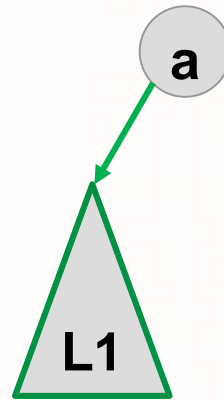
Συγχώνευση δύο Leftist Σωρών

- **MergeHeaps(h1, h2):** επιστρέφει ένα leftist σωρό που περιέχει τα στοιχεία (διακριτά στοιχεία) των leftist σωρών h1 και h2.

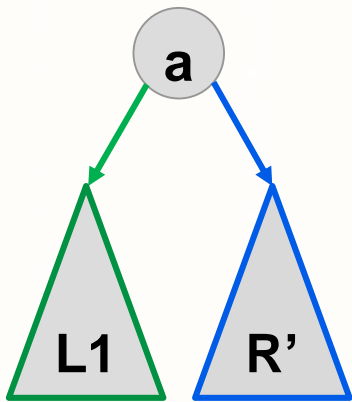
merge



$a < b$

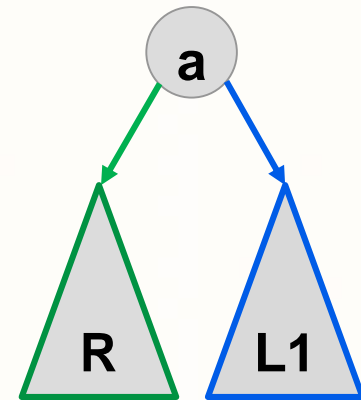


Συγχώνευση δύο Leftist Σωρών (συν.)



$$\text{npl}(L1) < \text{npl}(R')$$

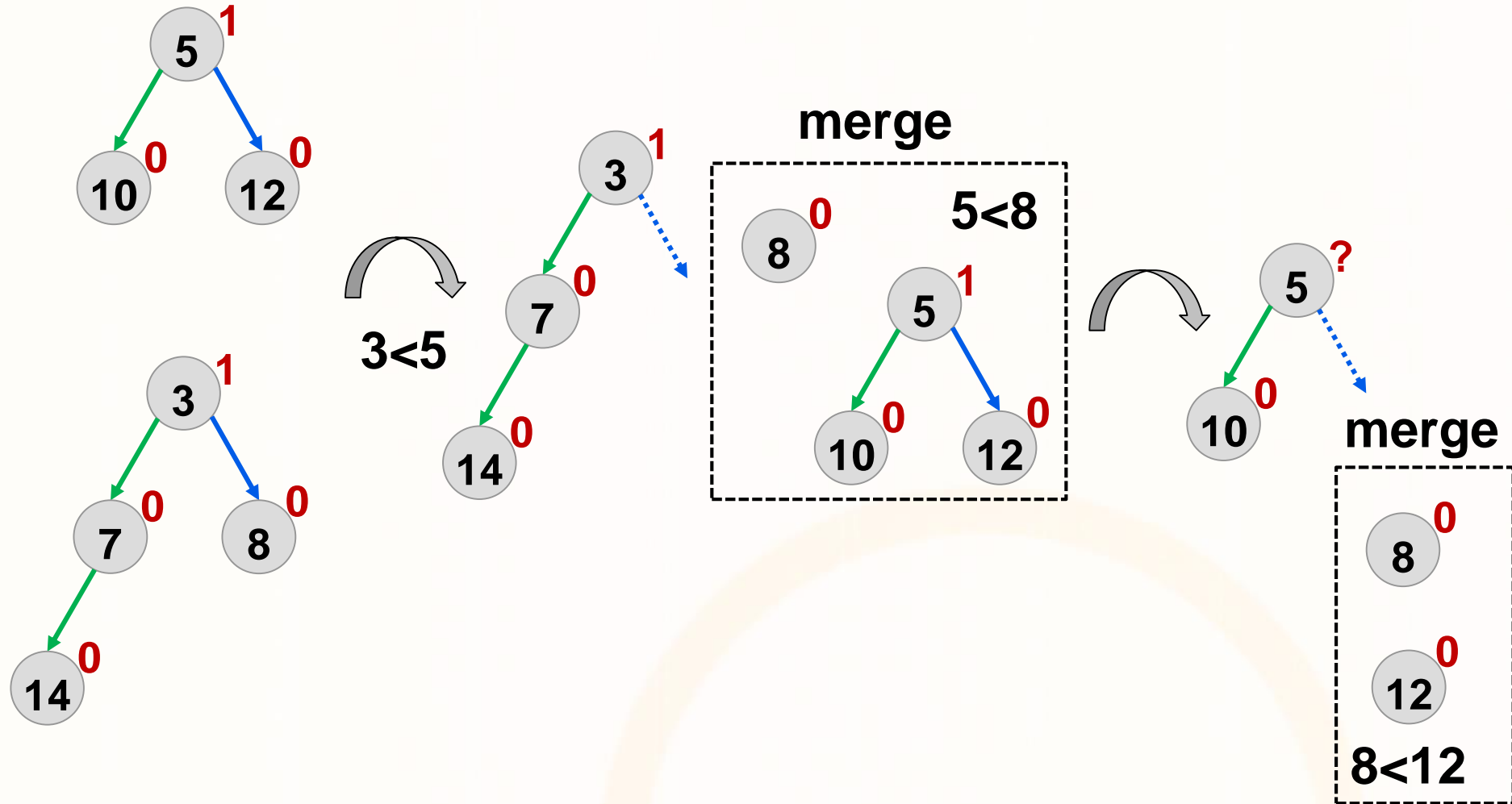
swap



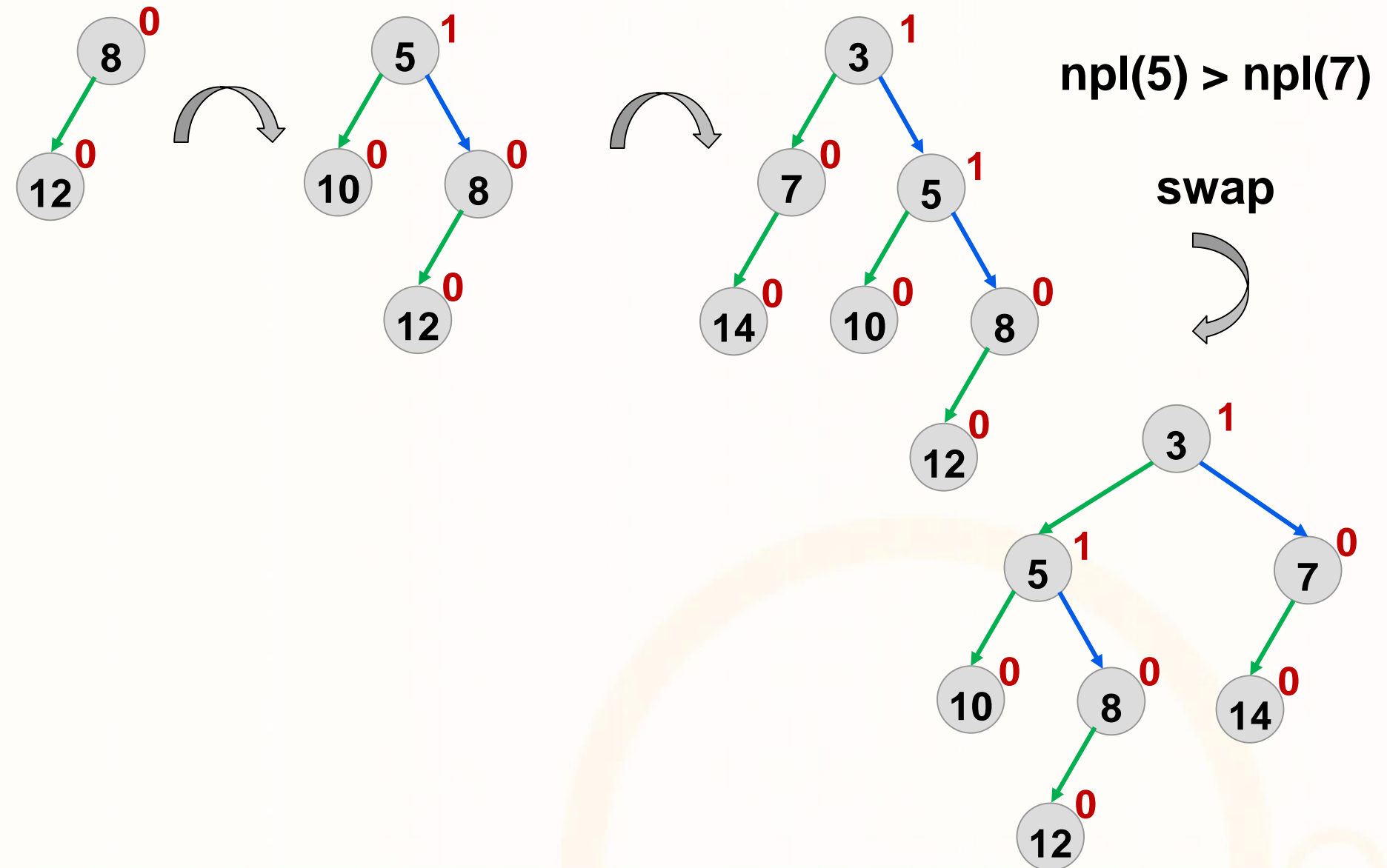
Χρονική Πολυπλοκότητα Συγχώνευσης;

Παράδειγμα MergeHeaps 1

npl



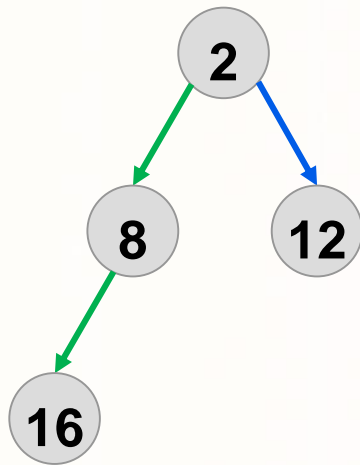
Παράδειγμα MergeHeaps 1 (συν.)



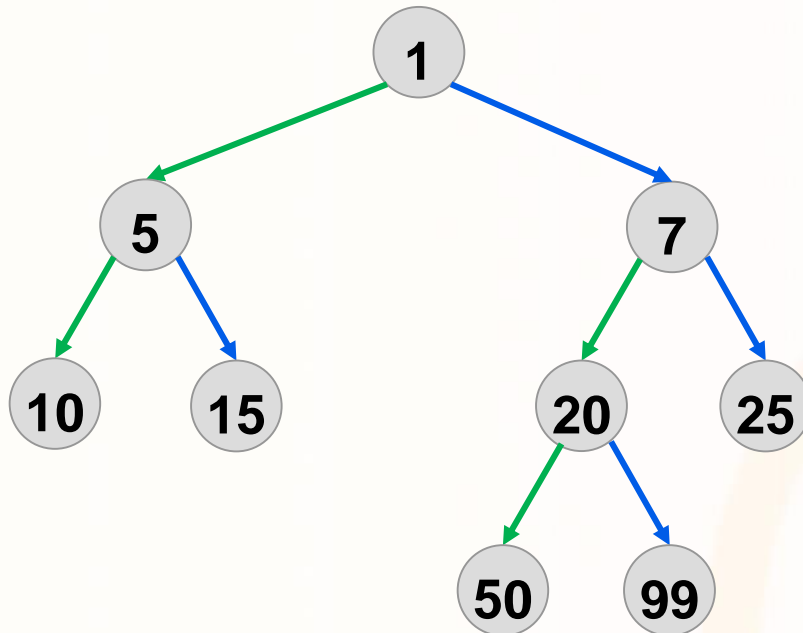
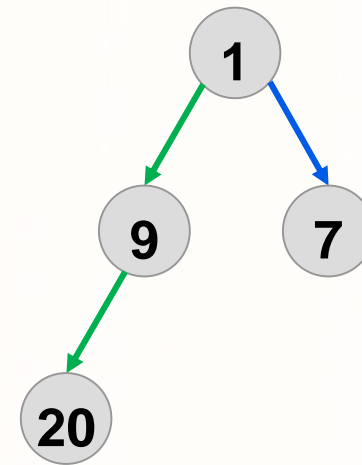
Παρατηρήσεις

- Η χρονική πολυπλοκότητα της **MergeHeaps** είναι **$O(\log n)$**
- Η χρονική πολυπλοκότητα της **Insert** σε leftist σωρό με n στοιχεία;
 - Χρήση της merge με h_1 =τον σωρό και τον καινούριο κόμβο σαν σωρό h_2
- Η χρονική πολυπλοκότητα της **Delete** σε leftist σωρό με n στοιχεία;
 - Αφαίρεση της ρίζας και συγχώνευση του αριστερού και δεξιού υποδέντρου με χρήση της merge
- Προβλήματα leftist σωρών:
 - Μνήμη;
 - Πολυπλοκότητα;
 - Το δεξιό υποδέντρο είναι συνήθως πιο «βαρετό» και χρειάζεται αλλαγή. Τι σημαίνει αυτό σε επίπεδο πίνακα;

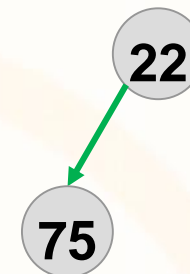
Άσκηση 1: Εκτέλεση MergeHeaps



merge with



merge with



Άσκηση 2: Διαδικασία MergeHeaps

- Γράψετε με ψευδοκώδικα την διαδικασία MergeHeaps

Άσκηση 2: Διαδικασία MergeHeaps

- Γράψετε με ψευδοκώδικα την διαδικασία MergeHeaps

```
/**
 * Internal method to merge two roots.
 * Deals with deviant cases and calls recursive merge1.
 */
private Node<AnyType> merge( Node<AnyType> h1, Node<AnyType> h2 )
{
    if( h1 == null )
        return h2;
    if( h2 == null )
        return h1;
    if( h1.element.compareTo( h2.element ) < 0 )
        return merge1( h1, h2 );
    else
        return merge1( h2, h1 );
}
```

Άσκηση 2: Διαδικασία MergeHeaps

```
/**
 * Internal method to merge two roots.
 * Assumes trees are not empty, and h1's root contains smallest item.
 */
private Node<AnyType> merge1( Node<AnyType> h1, Node<AnyType> h2 )
{
    if( h1.left == null )    // Single node
        h1.left = h2;       // Other fields in h1 already accurate
    else
    {
        h1.right = merge( h1.right, h2 );
        if( h1.left.npl < h1.right.npl )
            swapChildren( h1 );
        h1.npl = h1.right.npl + 1;
    }
    return h1;
}
```

DEFINITION: A **nearly complete binary tree** of height h is a binary tree of height h in which

- a) There are 2^d nodes at depth d for $d = 1, 2, \dots, h-1$,
 - b) The nodes at depth h are as far left as possible.
- Condition (b) can be stated more rigorously, like this:
If a node p at depth $h-1$ has a left child, then every node at depth $h-1$ to the left of p has 2 children. If a node at depth $h-1$ has a right child, then it also has a left child.
 - The relationship between the height and number of nodes in a nearly complete binary tree is given by

$$2^h \leq n \leq 2^{h+1} - 1, \text{ or } h = \lfloor \lg(n) \rfloor.$$

(This depends only on condition (a) in the definition.)